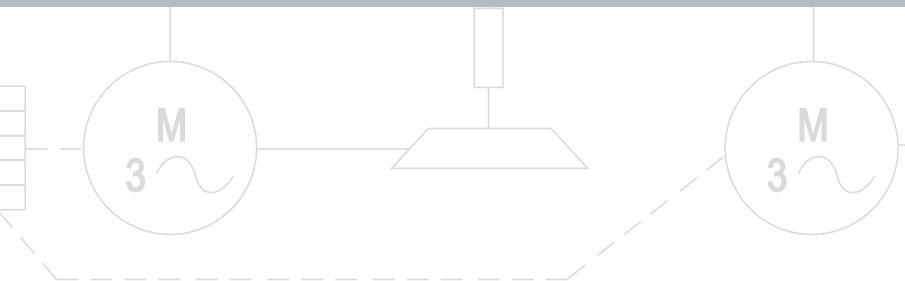
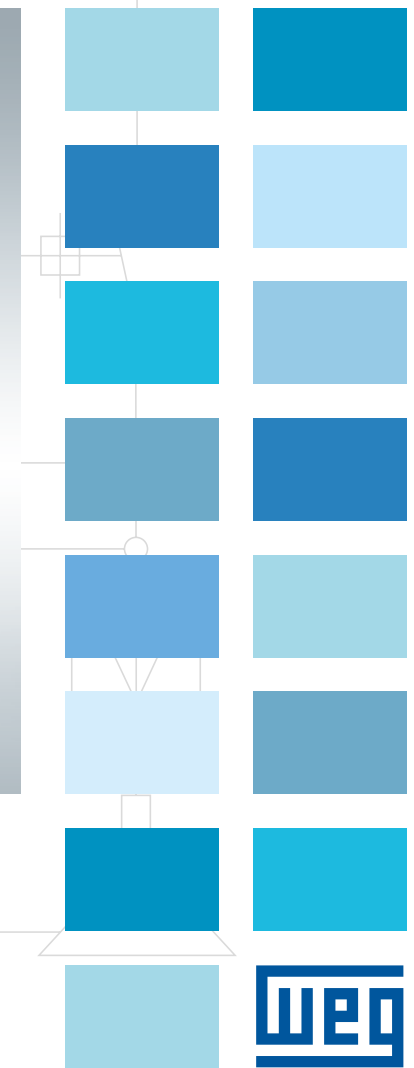
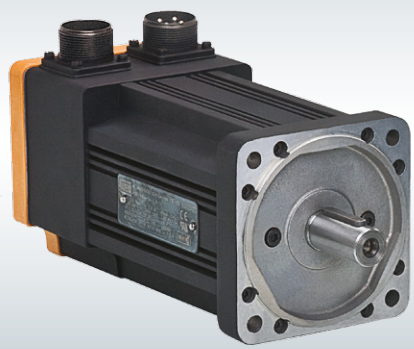
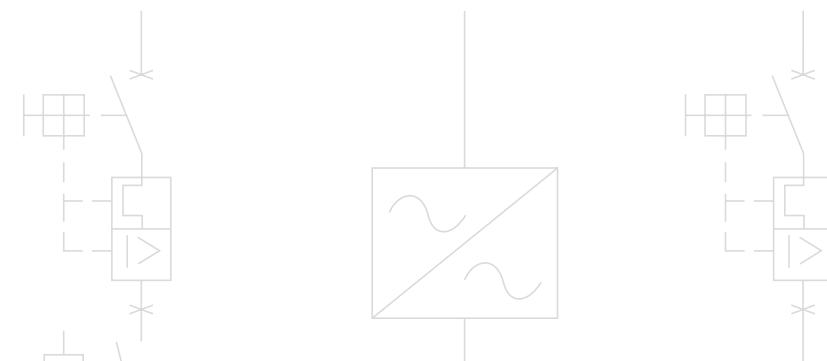
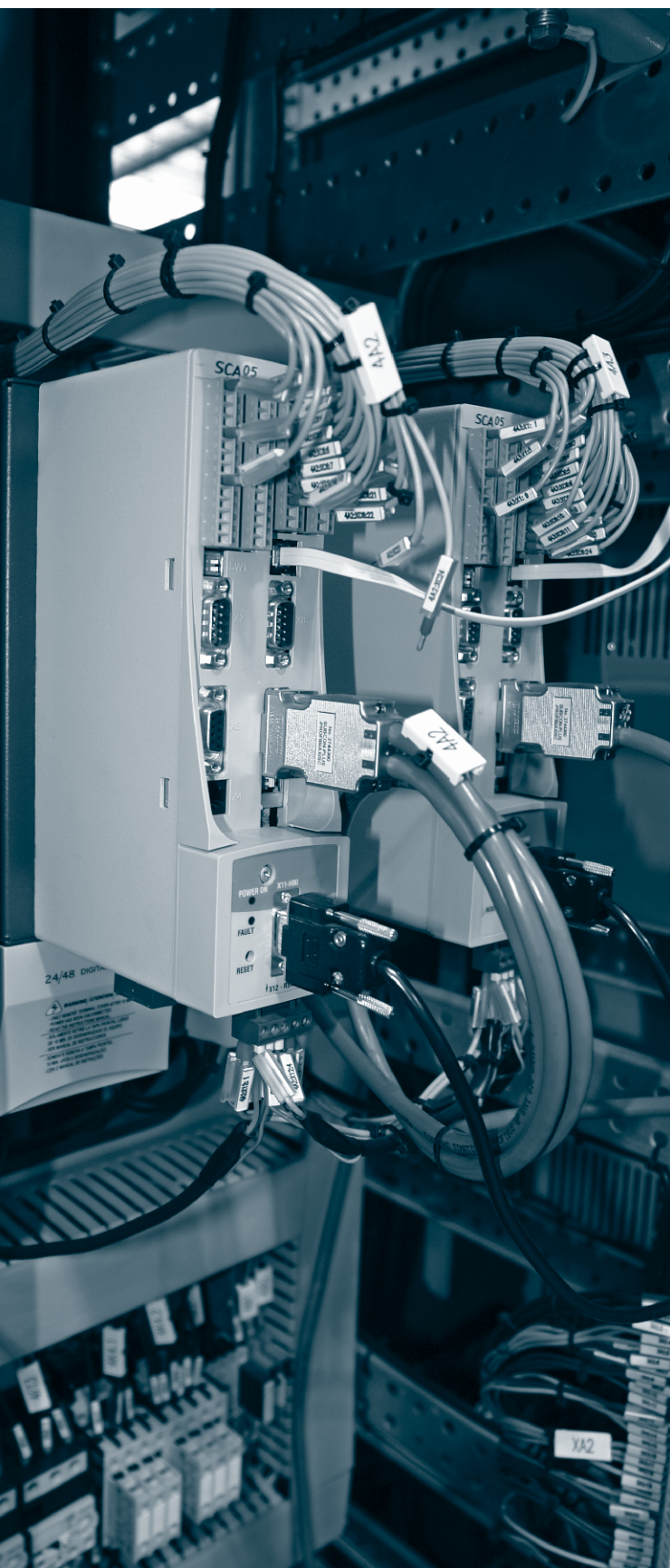


Automação

Servoconversores SCA05 Servomotores SWA



Servoconversores Servomotores



Os Servoacionamentos WEG são utilizados nas mais diversas aplicações industriais, onde, elevada dinâmica, controle de torque, precisão de velocidade e posicionamento são fatores decisivos para o aumento da qualidade e produtividade.

Possuem todas estas características aliadas a um baixo custo, elevada performance e robustez.



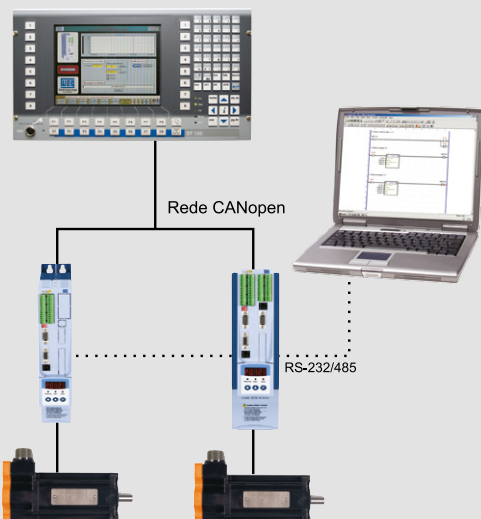
Aplicações

- Empacotadeiras (dosadoras)
- Bobinadeiras
- Máquinas-ferramenta
- Máquinas de corte e solda (plástico)
- Máquinas gráficas
- Sistemas de posicionamentos
- Retrofitting
- Mesas giratórias
- Esteiras com paradas programadas
- Máquinas de embalagens
- Alimentador de prensas
- Máquinas têxteis

Certificações



Servoconversores SCA05



Funções Especiais

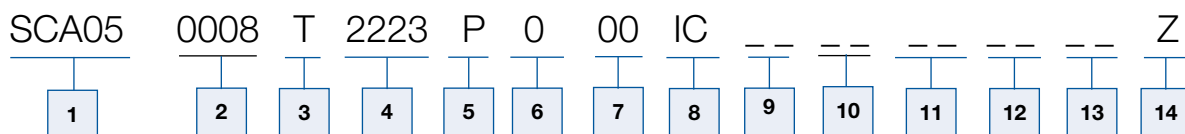
- Função posicionamento MOVE com *encoder* externo
- Função *stop* e *stop* invertido
- Rampa de desaceleração da função *stop* (exclusiva)
- Função *autostop* (modo velocidade)
- Função potenciômetro eletrônico
- Função trem de pulso
- Função *Multispeed* até 8 velocidades
- Fim de curso horário e anti-horário
- Função *autotuning*
- Função PID das entradas analógicas 1 e 2
- Função soma das entradas analógicas 1 e 2
- Função *Copy* na IHM remota

Características Técnicas

- Regulação em modo posicionador / velocidade / torque.
- Função MOVE incorporada c/ ciclo automático (até 10 posicionamentos programáveis via parâmetro), com rampa de aceleração e desaceleração programáveis
- Controle de torque tipo "PID digital com *Feedforward*" e controle de velocidade tipo "PID"
- Simulador de *encoder* incorporado: simula os sinais A, \bar{A} , B, \bar{B} , N e \bar{N} . Programável de 1 a 4096 pulsos/rotação
- Interface Homem-Máquina destacável com *display* em LED (5 dígitos - 7 segmentos)
- Unidade de engenharia para IHM remota
- Programação de parâmetros via HMI incorporada, HMI remoto ou via serial (microcomputador PC)
- Rede CANopen, Modbus-RTU e DeviceNet incorporados
- Rede Profibus-DP (opcional)
- Função mestre/escravo via rede CAN em modo relativo e absoluto
- Microcontrolador de alta performance tipo RISC 32 bits
- Comunicação serial RS232 e RS485 (opcional)
- Transistores de potência IGBT com modulação PWM, que permitem o acionamento silencioso e eficiente dos servomotores
- Transistor de frenagem incorporado
- Entrada para trem de pulso (opcional)
- *Link CC* disponível via borne
- Certificações Internacionais UL e cUL, CE, C-Tick e IRAM

Especificações técnicas	Unidades	Modelos			
		SCA050004	SCA050008	SCA050024	SCA050030
Corrente nominal	Arms	4	8	24	30
Corrente dinâmica (3s)	Arms	8	16	48	60
Alimentação	V CA	3 x 220/230 V (+10%, -15%)			3 x 380/400 V (\pm 10%)
Tensão de saída	V CA	0 a 200-230 V			0 a 380 - 400 V
Frequência de chaveamento	kHz	10			
Entradas digitais programáveis	qtde	6 (15 a 24 V CC - NPN ou PNP)			
Saídas digitais programáveis	qtde	3 (2 a relé e 1 opto-acoplada)			
Entradas analógicas programáveis	qtde	2 (-10 V a +10 V, 0 a 20 mA ou 4 a 20 mA) (14 e 10 bits)			
Saídas analógicas programáveis	qtde	2 (-10 V a +10 V) (12bits)			
Resolução de velocidade	-	32 bits			
Temperatura de ambiente	°C	0 a 45			
Grau de proteção	-	IP20			
Frequência da entrada para trem de pulso	kHz	100			

Codificação



1 - Servoconversor WEG série SCA05

2 - Corrente nominal de saída do servoconversor

0004 = 4 A
 0008 = 8 A
 0024 = 24 A
 0030 = 30 A

3 - Alimentação de entrada do servoconversor

T = Trifásica

4 - Tensão de alimentação:

2223 = Faixa 220 - 230 V
 3848 = Faixa 380 - 400 V

5 - Idioma do manual do produto

P = Português
 E = Inglês
 S = Espanhol

6 - Versão do produto

S = Standard
 O = Com opcionais

7 - Grau de proteção

Em branco = Standard (vide tabela de especificações)

8 - Interface Homem-Máquina (HMI)

Em branco = Standard
 IC = Interface para HMI remota e/ou Comunicação RS485 isolada

9 - Frenagem

Em branco = Resistor de frenagem externo

10 - Cartões de expansões de funções

Em branco = Standard
 P2 = Placa posicionadora POS 2
 EP = Placa para entrada de trem de pulso

11 - Cartões para rede de comunicação

Em branco = Standard
 DP = Rede Profibus-DP
 C5 = Comunicação RS485
 Obs.: CANopen, Modbus-RTU e DeviceNet estão incorporados no SCA05.

12 - Hardware especial

Em branco = Standard
 MF = Máquina Ferramenta (Somente para modelo SCA05 4/8)
 H1...Hn = Opcionais com versão de hardware especial

13 - Software especial

Em branco = Standard
 S1... Sn = Opcionais com versão de software especial S1 ... Sn

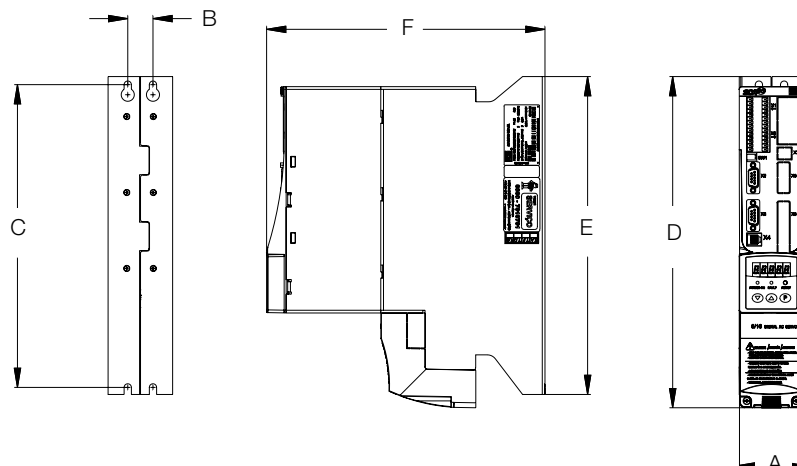
14 - Fim de código

Z = Dígito indicador de final de codificação do produto

Tabela de Especificações

Modelo	Códigos	Modelo básico do SCA - 05	In saída (A)	Tensão	Dimensão (mm)						Massa (Kg)
					A	B	C	D	E	F	
Standard	10413752	SCA050004T2223PSZ	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10194033	SCA050008T2223PSZ	8				300	328	315	276	4,6
	10413753	SCA050024T2223PSZ	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10194037	SCA050030T3848PSZ	30	380	250	150	450	488	475	274	23
Com interface para HMI remota	10303644	SCA050004T2223POICZ	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10255173	SCA050008T2223POICZ	8				300	328	315	276	4,6
	10615147	SCA050024T2223POICZ	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10683297	SCA050030T3848POICZ	30	380	250	150	450	488	475	274	23
MF	10413754	SCA050004T2223POMFZ	4	220	102	50	225	-	240	172,3	3,7
Com cartão POS2	10194038	SCA050004T2223POP2Z	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10194039	SCA050008T2223POP2Z	8				300	328	315	276	4,6
	10194040	SCA050024T2223POP2Z	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10673443	SCA050030T3848POP2Z	30	380	250	150	450	488	475	274	23
Com Profibus-DP	10194042	SCA050004T2223PODPZ	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10672397	SCA050008T2223PODPZ	8				300	328	315	276	4,6
	10575285	SCA050024T2223PODPZ	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10673460	SCA050030T3848PODPZ	30	380	250	150	450	488	475	274	23
Com cartão POS2 + Profibus-DP	10673194	SCA050004T2223POP2DPZ	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10561131	SCA050008T2223POP2DPZ	8				300	328	315	276	4,6
	10234095	SCA050024T2223POP2DPZ	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10255174	SCA050030T3848POP2DPZ	30	380	250	150	450	488	475	274	23
EP	10509980	SCA050004T2223POEPZ	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10676511	SCA050008T2223POEPZ	8				300	328	315	276	4,6
	10683262	SCA050024T2223POEPZ	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10683310	SCA050030T3848POEPZ	30	380	250	150	450	488	475	274	23
EP + IC	10683264	SCA050004T2223POICEPZ	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10683289	SCA050008T2223POICEPZ	8				300	328	315	276	4,6
	10683294	SCA050024T2223POICEPZ	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10683313	SCA050030T3848POICEPZ	30	380	250	150	450	488	475	274	23
Cartão C5	10812906	SCA050004T2223POC5Z	4	220	64	25	250	-	265	256	3
	10812907	SCA050008T2223POC5Z	8				300	328	315	276	4,6
	10812998	SCA050024T2223POC5Z	24		92	50	300	328	315	276	5,9
	10812999	SCA050030T3848POC5Z	30	380	250	150	450	488	475	274	23

Dimensões



Especificação do Autotransformador

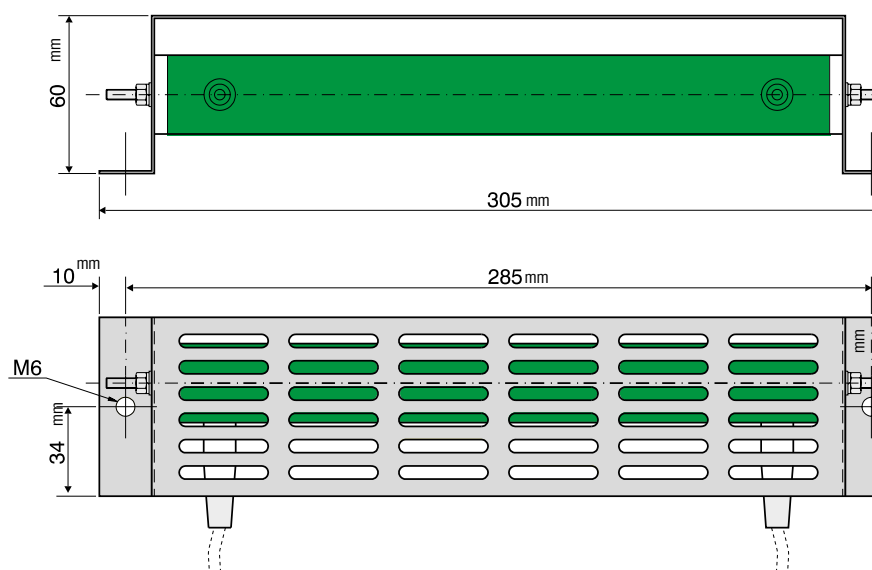
Especificações			
Códigos	Tensão primária	Tensão secundária	Potência (kVA)
10190833	380 e 440 V	220 V	1
10190834			1,5
10190835			2
10190836			3
10190837			5
10190838			7,5
10190839			10

Quando a alimentação da rede for 380 ou 440 V trifásica, deve-se utilizar um autotransformador de potência com as seguintes características:

Potência do auto trafo (kVA) = Σ Potência servomotor (kW) x 1,25 x Fator de utilização(**)

(**) Em aplicações com mais de um servomotor, o autotransformador pode ser otimizado pelo fator de utilização 0,7 (tempo de serviço conforme norma VDE 0530 parte 1).

Dimensões do Resistor de Frenagem RF-200



Especificações técnicas	Descrições
Potência máxima de frenagem (rms)	200 W
Resistência	30 Ω

Código	Descrição
11015202	Módulo de frenagem RF-200



Interface Homem-Máquina Remota (Opcional)

Características Técnicas

- Conectada via cabo serial RS485 não isolada
- Alimentação pelo próprio cabo serial não necessitando alimentação externa
- *Display* duplo: LCD (2 linhas de 16 caracteres) e LED (4 dígitos - 7 segmentos)
- Possui 8 teclas e 4 LED sinalizadores

Funções

- Alteração de todos parâmetros do SCA05
- Tecla para execução de JOG (impulso momentâneo de velocidade)
- Tecla sentido de JOG: comutando entre JOG1 e JOG2
- Função *Copy*: permite copiar a parametrização de um SCA05 para outros, possibilitando rapidez, confiabilidade e repetibilidade de programação em aplicações de máquinas de fabricação seriada
- Entrada de referência de posição e velocidade com fator de escala programado na própria HMI (pode-se entrar com as referências na unidade determinada pelo usuário)

Código	Descrição
10413746	Interface comunicação remota - KCR SCA05
10413747	Kit moldura + IHM remota - KMR SCA05 1 m para cabos de 1 m
10413748	Kit moldura + IHM remota - KMR SCA05 10 m para cabos de até 10 m
10050237	Cabo interligação para interface remota - 1 m
10050235	Cabo interligação para interface remota - 2 m
10050234	Cabo interligação para interface remota - 3 m
10050233	Cabo interligação para interface remota - 5 m
10190914	Cabo interligação para interface remota - 7,5 m
10190913	Cabo interligação para interface remota - 10 m
10727276	Cartão para interface RS485



Moldura para instalação/fixação da HMI remota, para transferência de operação do servoconversor para porta do painel ou para um console da máquina.

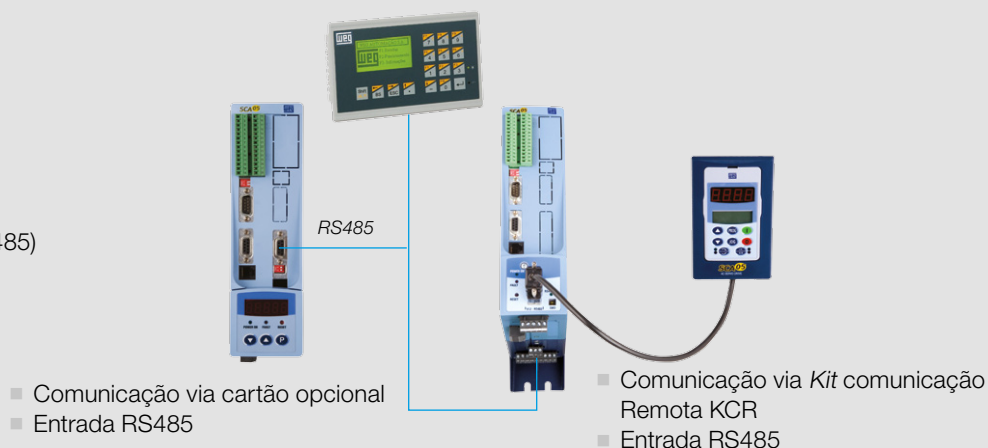
Interface para HMI Remota e/ou RS485 isolada.

Configurações em Rede

SCA05 em Rede Modbus com as IHMs PWS WEG.

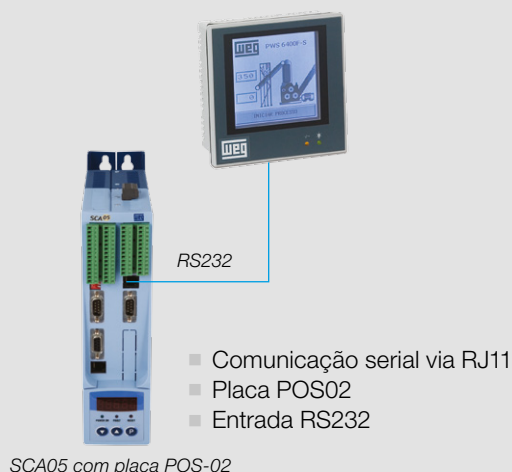
IHM PWS6300S-S

- Display: 3" monocromática
- LCD / 16 tons de cinza
- CPU 32 bits RISC
- Memória: 4 MB Flash ROM
- I/O: COM2 (RS232/RS422/RS485)
- Alimentação: 24 V CC
- 16 teclas de função



IHM PWS6400F-S

- Display: 3,3" monocromática
- LCD / 16 tons de cinza
- CPU 32 bits RISC
- Memória: 4 MB Flash ROM
- I/O: COM1 (RS232/RS485)
- Alimentação: 24 V CC
- Touch screen



IHM PWS5600T-S

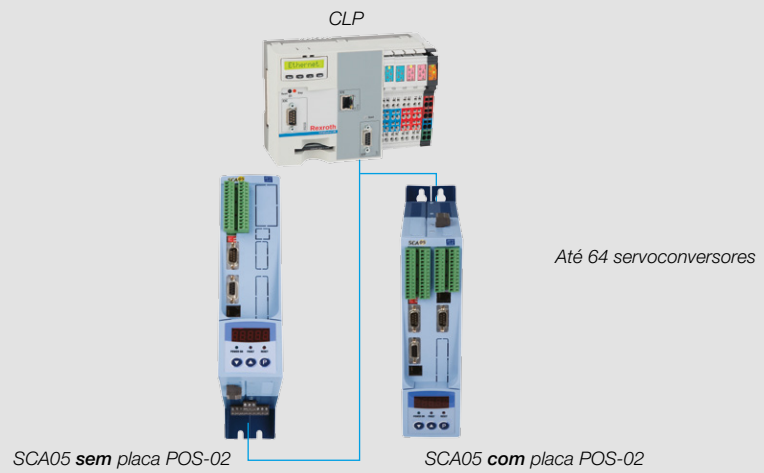
- Display: 5,7" colorida
- LCD / 256 cores
- CPU 32 bits RISC
- Memória: 2 MB Flash ROM
- I/O: COM1 (RS232/RS485)
- Alimentação: 24 V CC
- Touch screen



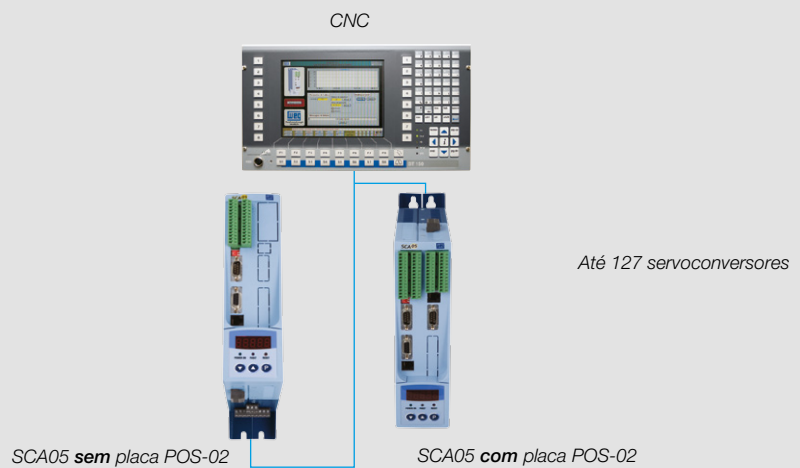
Configurações em Rede

SCA05 em Redes DeviceNet, Profibus-DP e CANopen.

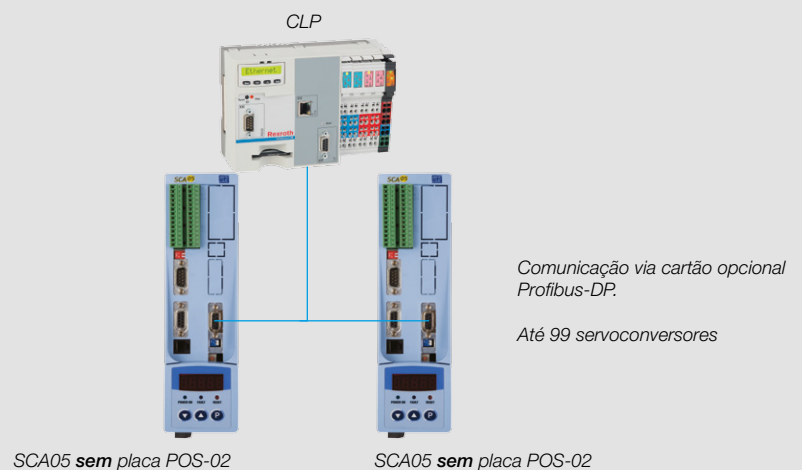
DeviceNet



CANopen

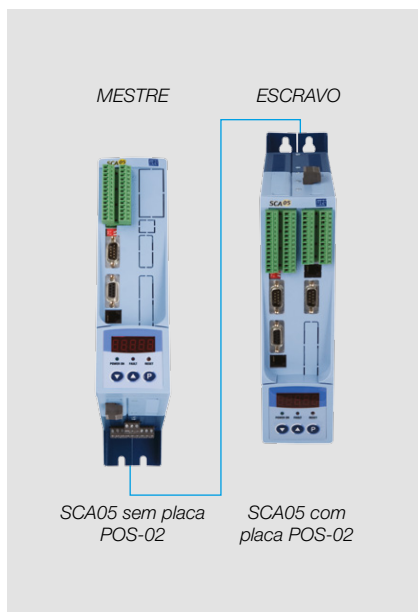
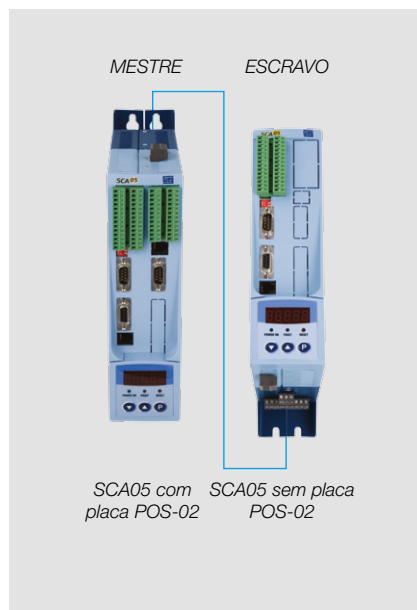
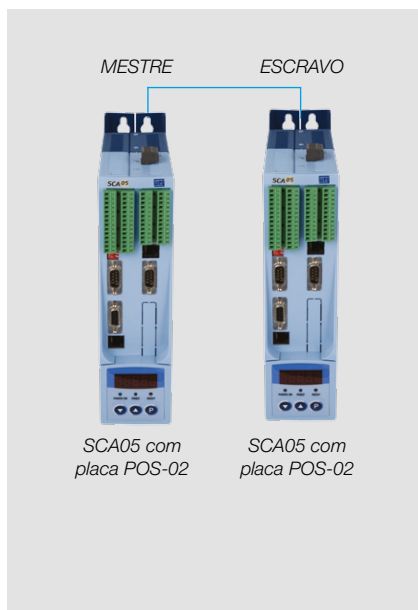


Profibus-DP



Configurações em Rede

SCA05 em Rede MSCAN (Mestre-Escravo).

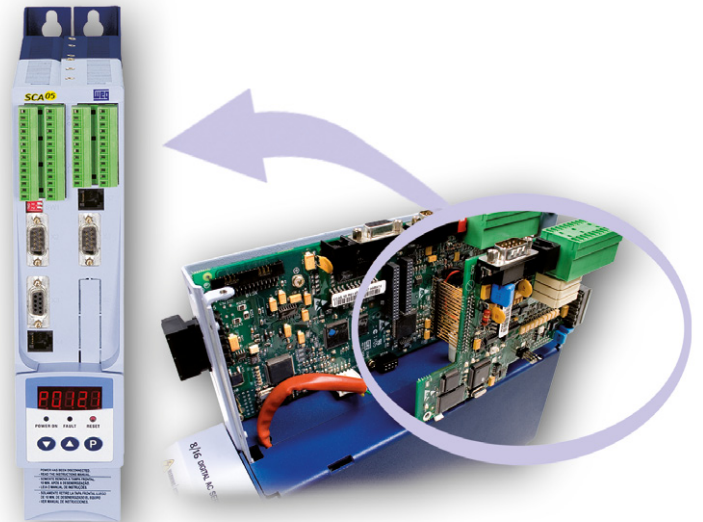


Posicionador POS2 (Opcional)

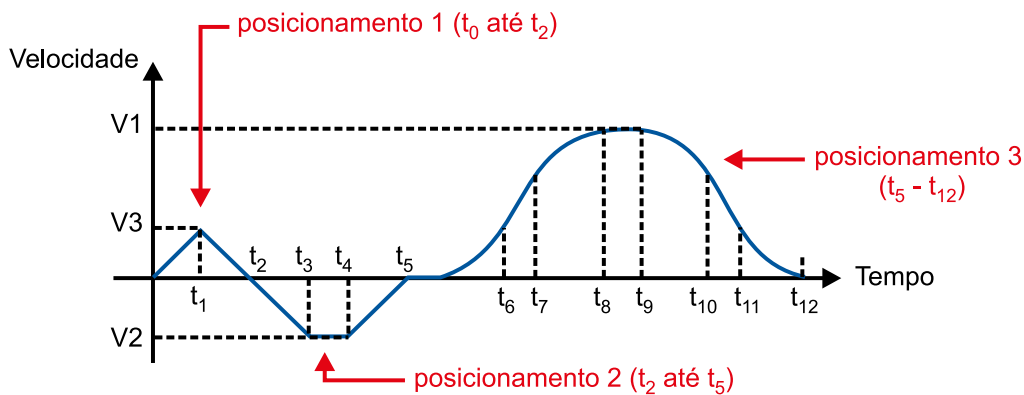
O cartão opcional POS2 permite transformar o servoconversor SCA05 em um módulo posicionador de um eixo.

Características Técnicas

- Posicionamento com perfil trapezoidal e “S” (absoluto e relativo)
- Programação Mestre/Escravo/ Sincronismo entre motores ou *electronic gearbox* (caixa de engrenagens)
- Busca de zero máquina (*homing*) e *came* eletrônico
- Blocos de CLP como temporizadores, contadores, bobinas, contatos, aritméticos, comparação, PID e funções matemáticas
- Programação em linguagem *Ladder* através do *Software WLP*
- 100 parâmetro do usuário



Exemplo de Trajetória com Utilização da Placa POS2



Especificações Técnicas

Entradas/Saídas*	Descrições	POS2	SCA05	Total
		Quantidades		
Entrada digitais	24 V CC	9	6	15
Saídas a relé	250 V CA/3 A	3	2	5
Saída transistorizadas	24 V CC/500 mA	3	1	4
Entradas analógicas	±10 V (14 e 10 bits) / (0 a 20 mA ou 4 a 20 mA)	1	2	3
Saídas analógicas	±10 V (12 bits)	-	2	2
Entrada diferencial de <i>encoder</i>	5 a 15 V (100 kHz)	1	-	-

(*) As entradas/saídas digitais/analógicas do servoconversor SCA05 podem ser acessadas através do programa do usuário.

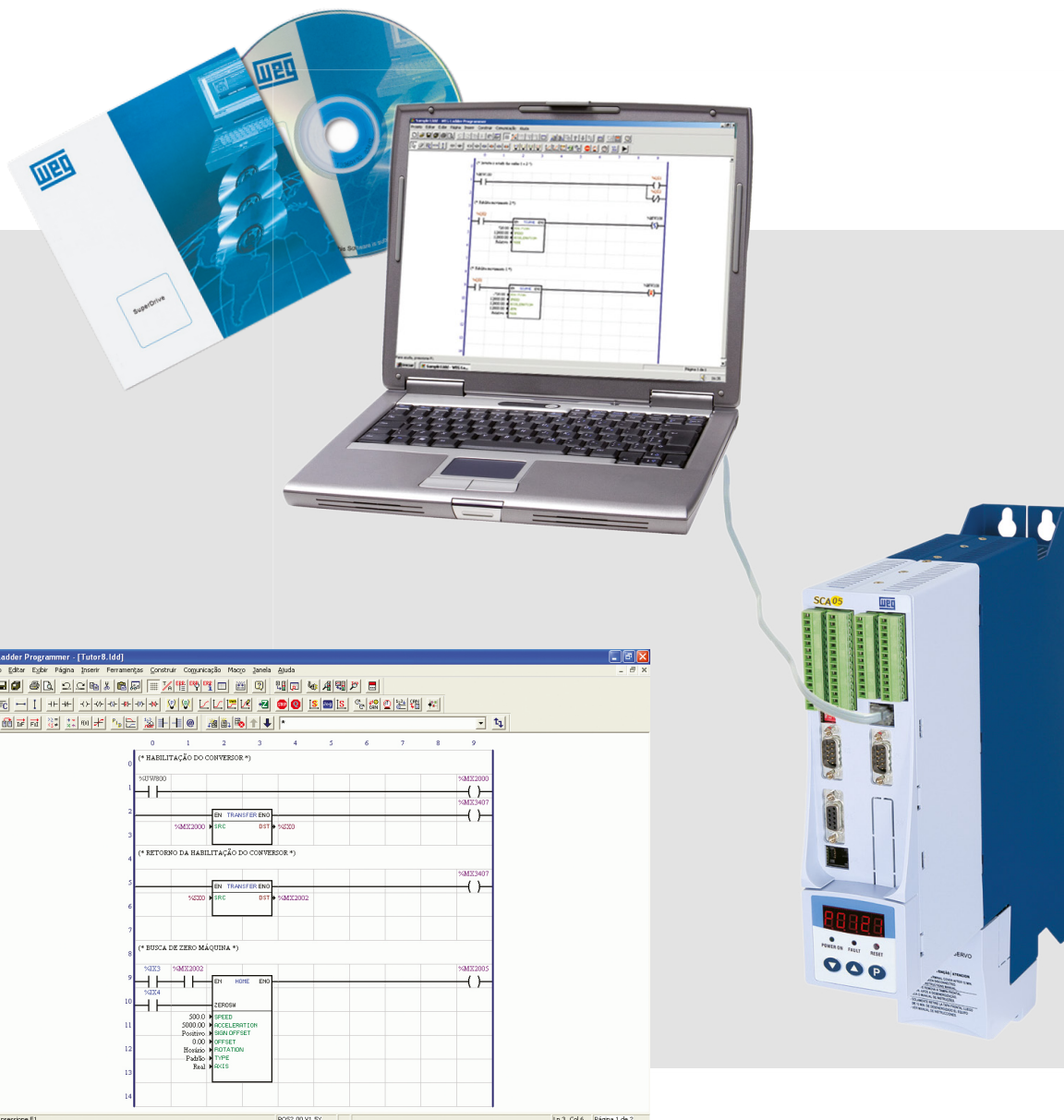
WEG Ladder Programmer / WLP

Características Técnicas

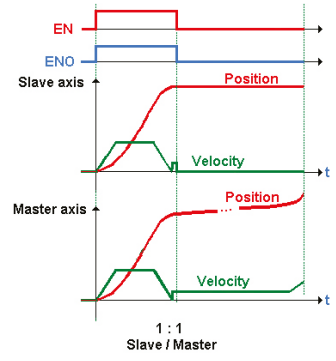
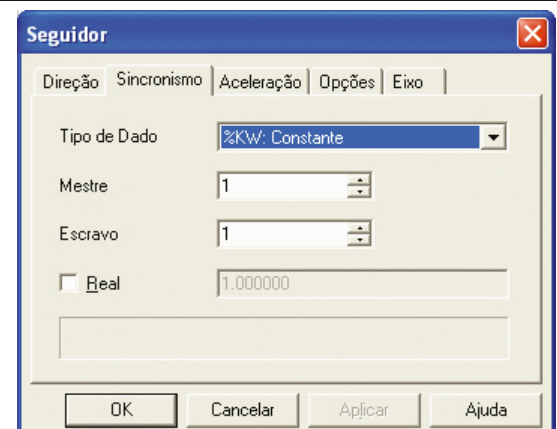
- Ambiente Windows (32 bits)
- Fácil programação em linguagem *Ladder* com blocos de funções incorporados conforme norma IEC 1131-3
- Edição gráfica com textos (comentários e tags)
- Comunicação serial em RS232C
- Monitoração *on-line*
- Ajuda
- As variáveis de posicionamento, velocidade, aceleração, temporização e contadores podem ser configurados conforme necessidade do usuário
- Permite criar macros (blocos de usuário)
- Tutoriais

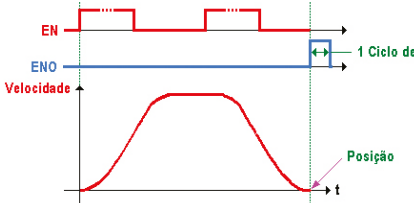
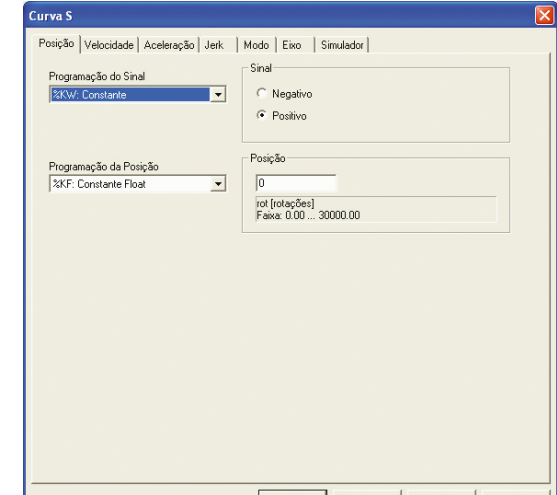
Principais Comandos

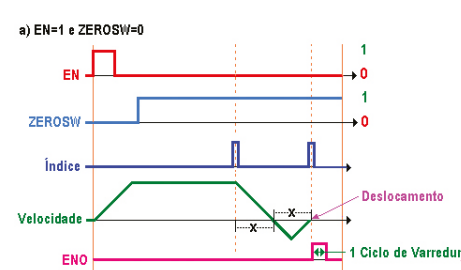
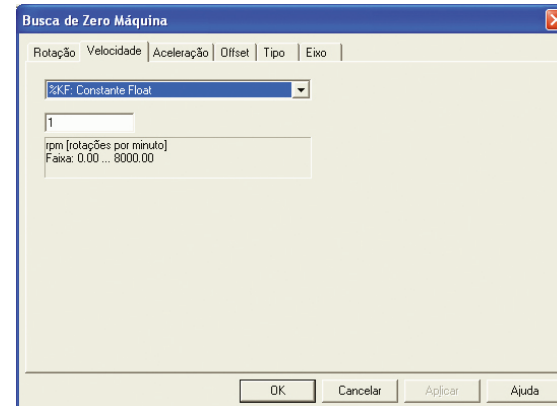
- Lógica: contato normalmente aberto e fechado, bobina, bobina negada, seta e reseta bobina, bobina de transição positiva e negativa
- Blocos de comparação: em posição, em deslocamento, em movimento
- Blocos de posicionamento: curvas com perfil "S" e trapezoidal, busca de zero, seguidor, parada e deslocamento, *came* eletrônico
- Blocos de CLP: temporizador, contador incremental, comparação e aritméticos, PID e filtro



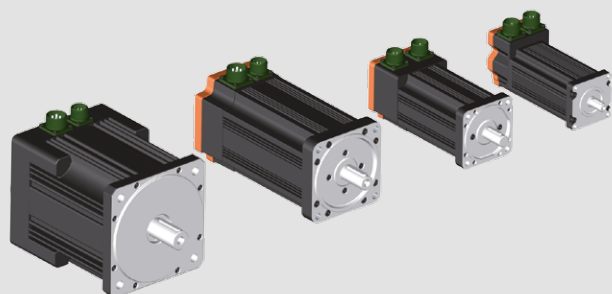
Exemplos de Alguns Comandos do WLP

Bloco seguidor (gearbox)	
Símbolo / Descrição	Diálogo
<div style="display: flex; align-items: center;"> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin-right: 10px;"> <ul style="list-style-type: none"> EN FOLLOW ENO SLAVE MASTER DIRECTION ACCELERATION MODE SOURCE AXIS </div>  </div> <p style="text-align: center;">1 : 1 Slave / Master</p>	

Trajetória com rampa de aceleração/desaceleração com perfil "S"	
Símbolo / Descrição	Diálogo
<div style="display: flex; align-items: center;"> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin-right: 10px;"> <ul style="list-style-type: none"> EN SCURVE ENO SIGN POSITION POSITION SPEED ACCELERATION JERK MODE AXIS </div>  </div>	

Busca de zero máquina (Homming)	
Símbolo / Descrição	Diálogo
<div style="display: flex; align-items: center;"> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin-right: 10px;"> <ul style="list-style-type: none"> EN HOME ENO ZEROSW SPEED ACCELERATION SIGN OFFSET OFFSET ROTATION TYPE AXIS </div>  </div> <p>a) EN=1 e ZEROSW=0</p>	

Servomotores SWA



Especificações Técnicas

- Grau de proteção IP65¹
- Isolamento classe F
- Realimentação por resolver
- Formas construtivas B5 (sem pés, fixado pela flange), V1 (sem pés, fixado pela flange para baixo) e V3 (sem pés, fixado pela flange para cima)
- Protetor térmico (PTC)
- Ponta de eixo com chaveta NBR 6375.
- Ímãs de terras raras (Neodímio-Ferro-Boro)
- Rolamento com lubrificação permanente
- Retentor para vedação do eixo
- Temperatura máxima de operação em regime permanente: $\Delta T = 100\text{ }^{\circ}\text{C}$

Características Técnicas

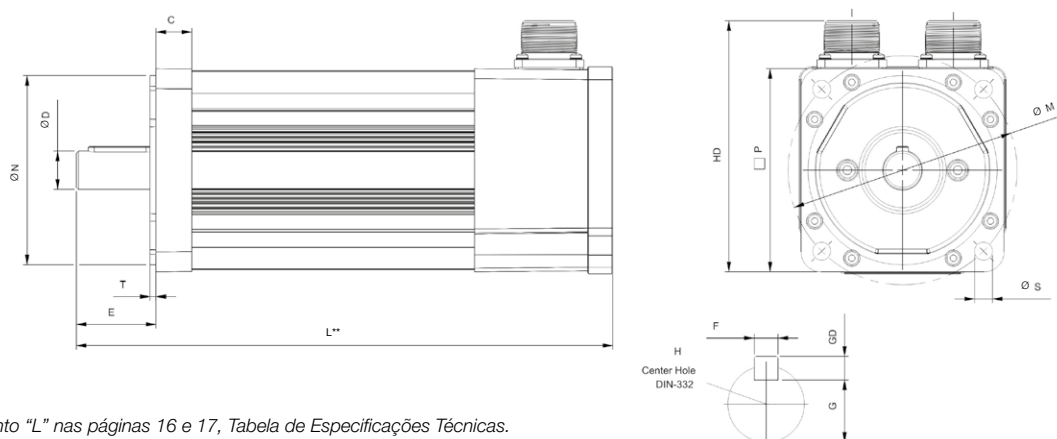
- Força contra-eletromotriz senoidal
- Rotação suave e uniforme em todas as velocidades
- Baixo nível de ruído e vibração
- Ampla faixa de rotação com torque constante
- Baixa manutenção (servomotores sem escovas)
- Elevada capacidade de sobrecarga
- Baixa inércia
- Resposta dinâmica rápida

Opcionais

- Freio eletromagnético (alimentar com fonte externa de 24 V CC, SWA 56 > 0,84 A / SWA 71 > 1,05 A)
- Flange para *encoder* incremental tipo ROD

¹ Servomotor com freio possui grau de proteção IP54.

Servomotores Standard

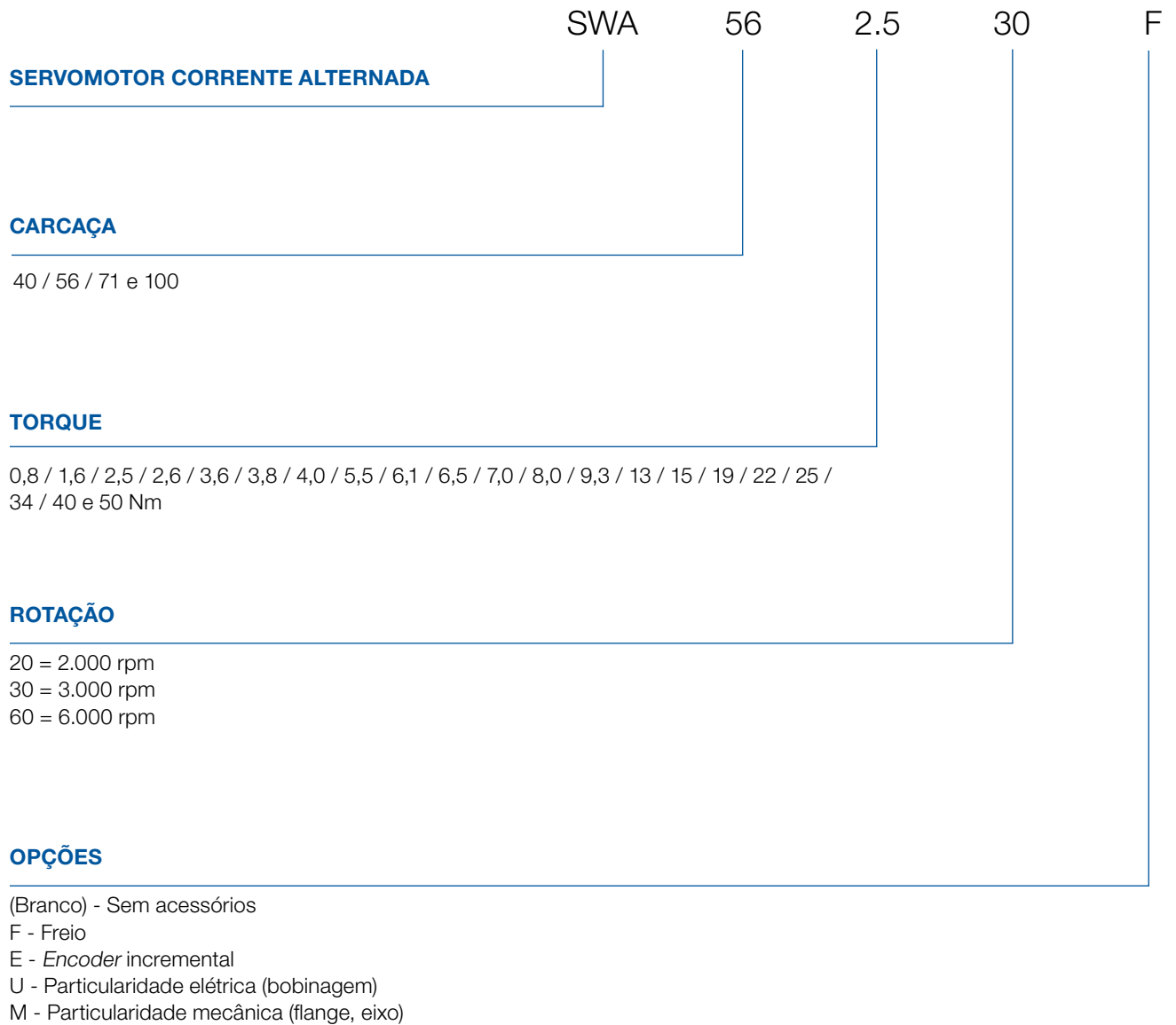


** Comprimento "L" nas páginas 16 e 17, Tabela de Especificações Técnicas.

Carcaça	HD (mm)	∅ P (mm)	Flange				Ponta de eixo (mm)					
			∅M	∅N	∅S	T	∅D	E	F	G	GD	H
40	110	80	95	50j6	6,5	2	14j6	29,5	5n9	11	5	M5x1x12
56	127	102	115	95j6	9	3	19j6	40	6n9	15,5	6	M6x1x16
71	166	142	165	130j6	11	3,5	24j6	50	8n9	20	7	M8x1,25x19
							32j6*	57*	10n9*	27*	8*	M8x1,25x19
100	217	192	215	180j6	14	4	32k6*	57	10	27	8	M12x1x25

* Válidos para os servomotores SWA-71-40-20 e SWA-71-34-30.

Código Inteligente

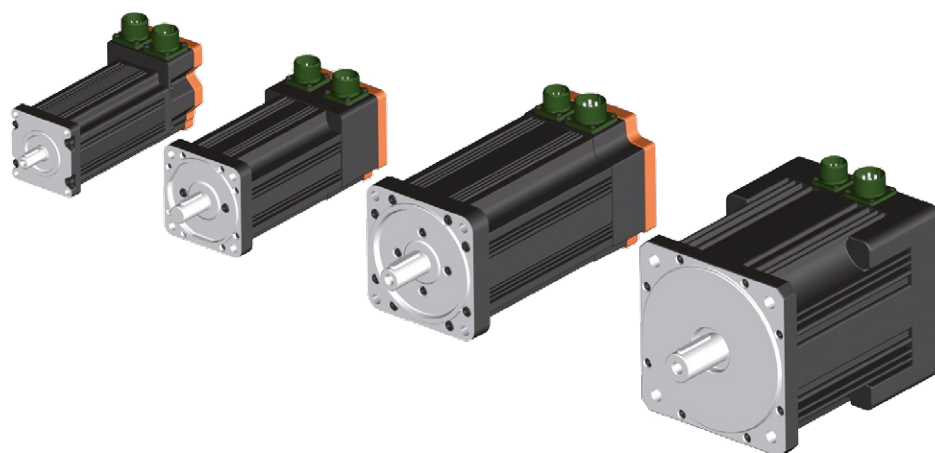


Servomotores SWA Standard - Sem Freio Eletromagnético

Especificações Técnicas

Rotação	Código	Modelo do servomotor	Torque rotor bloq. mo (N.m)	Corrente Io (A) (RMS)	Potência nominal (kW)	Massa (kg)	Inércia x 10 ⁻³ (kg.m ²)	Comprimento "L" (mm)	Servoconversor recomendado				Cabo de ligação entre o SWA e SCA05		
									SCA050004	SCA050008	SCA050024	SCA 05 0030	Cabo de potência	Cabo de resolver (realimentação)	
2.000 rpm	10362947	SWA56-2,5-20	2,5	2,5	0,36	4,6	0,22	250	X				CR	CP-...-4 x 0,75	
	10362948	SWA 56-3,8-20	3,8	3,8	0,70	5,6	0,31	270	X						
	10362949	SWA 56-6,1-20	6,1	5,2	1,10	7,5	0,50	310		X				CP-...-4 x 1,5	
	10362950	SWA 56-8,0-20	8,0	6,5	1,32	9,3	0,68	350		X					
	10362951	SWA 71-9,3-20	9,3	8,0	1,60	12,0	1,63	270,5		X				CP-...-4 x 4,0	
	10362952	SWA 71-13-20	13	11,8	2,30	15,0	2,35	300,5			X				
	10362953	SWA 71-15-20	15	13,0	2,50	17,0	3,06	330,5			X				
	10019957	SWA 71-19-20	19	15,1	2,90	20,0	3,78	360,5			X				
		10362955	SWA 71-22-20	22	18,5	3,40	22,0	4,50	390,5			X			
		10363008	SWA 71-25-20	25	21,5	3,40	27,0	5,94	450,5			X			
	10159669	SWA 71-40-20	40	19,0	5,0	32	7,40	510,5				X	CP-...-4 x 6,0		
2.800 rpm	10193046	SWA 100-50-28	50	26,6	8,8	29,5	14,6	318,5				X			
3.000 rpm	10967968	SWA 40-0,8-30	0,8	1,0	0,2	2,0	0,044	190	X				CP-...-4 x 0,75		
	10638981	SWA 40-1,6-30	1,6	2,0	0,45	2,8	0,084	216,7	X				CP-...-4 x 0,75		
	10642826	SWA 40-2,6-30	2,6	3,2	0,70	3,5	0,12	236,7	X						
	10362937	SWA 56-2,5-30	2,5	3,8	0,66	4,6	0,22	250	X				CP-...-4 x 1,5		
	10362938	SWA 56-4,0-30	4,0	5,7	0,88	5,6	0,31	270		X					
	10362939	SWA 56-6,1-30	6,1	8,5	1,30	7,5	0,50	310		X					
	10362940	SWA 56-7,0-30	7,0	9,0	1,50	9,3	0,68	350			X				
		10362941	SWA 71-9,3-30	9,3	12,0	2,05	12,0	1,63	270,5			X		CP-...-4 x 4,0	
		10362942	SWA 71-13-30	13	18,0	2,85	15,0	2,35	300,5			X			
		10362943	SWA 71-15-30	15	20,0	3,30	17,0	3,06	330,5			X			
		10362944	SWA 71-19-30	19	23,0	4,20	20,0	3,78	360,5			X			
		10036452	SWA 71-34-30	34	25	4,30	27	5,94	450,5				X	CP-...-4 x 6,0	
	6.000 rpm	10744079	SWA 40-1,6-60	1,6	4,0	0,70	2,8	0,084	216,7	X				CP-...-4 x 0,75	
10639642		SWA 40-2,6-60	2,6	6,2	1,13	3,5	0,12	236,7		X			CP-...-4 x 1,5		
10193038		SWA 56-2,5-60	2,5	7,5	1,13	4,6	0,22	250		X			CP-...-4 x 4,0		
10639708		SWA 56-3,6-60	3,6	10,3	1,60	5,6	0,31	270			X				
10639715		SWA 56-5,5-60	5,5	15,5	2,40	7,5	0,50	310			X				
		10362946	SWA 56-6,5-60	6,5	16,3	2,50	9,3	0,68	350			X			

Obs: em aplicações de servomotores standard, utilizar cabos da página 19.

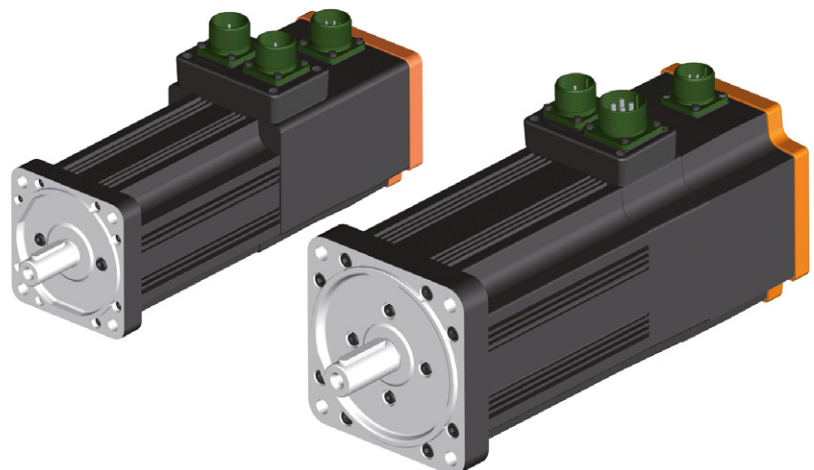


Servomotores SWA Standard - Com Freio Eletromagnético











Especificações Técnicas

Rotação	Código	Modelo do servomotor	Torque rotor bloq. mo (N.m)	Corrente Io (A) (RMS)	Potência nominal (kW)	Massa (kg)	Inércia x 10 ⁻³ (kg.m ²)	Comprimento "L" (mm)	Servoconversor recomendado			Cabos de ligação entre o SWA e SCA05			
									SCA050004	SCA050008	SCA050024	Cabo de potência	Cabo de resolver (realimentação)	Cabo para freio	
2.000 rpm	10156477	SWA 56-2,5-20	2,5	2,5	0,36	6,5	0,35	323,5	X			CR	CP-...-4 x 0,75	CP-...-4 x 0,75	
	10156478	SWA 56-3,8-20	3,8	3,8	0,70	7,5	0,44	343,5	X						
	10147676	SWA 56-6,1-20	6,1	5,2	1,10	9,4	0,63	383,5		X					CP-...-4 x 1,5
	10639746	SWA 56-8,0-20	8,0	6,5	1,32	11,2	0,81	423,5		X					CP-...-4 x 1,5
	10147677	SWA 71-9,3-20	9,3	8,0	1,60	16,1	2,10	367		X					CP-...-4 x 4,0
	10639786	SWA 71-13-20	13	11,8	2,30	19,1	2,84	397			X				
	10639830	SWA 71-15-20	15	13,0	2,50	21,1	3,55	427			X				
	10639833	SWA 71-19-20	19	15,1	2,90	24,1	4,27	457			X				
	10142899	SWA 71-22-20	22	18,5	3,40	26,1	4,99	487			X				
10639835	SWA 71-25-20	25	21,5	3,40	31,1	6,43	547			X					
3.000 rpm	10016398	SWA 56-2,5-30	2,5	3,8	0,66	6,5	0,35	323,5	X			CR	CP-...-4 x 0,75	CP-...-4 x 0,75	
	10639875	SWA 56-4,0-30	4,0	5,7	0,88	7,5	0,44	343,5		X					CP-...-4 x 1,5
	10016399	SWA 56-6,1-30	6,1	8,5	1,30	9,4	0,63	383,5		X					CP-...-4 x 4,0
	10639918	SWA 56-7,0-30	7,0	9,0	1,50	11,2	0,81	423,5			X				
	10156482	SWA 71-9,3-30	9,3	12,0	2,05	16,1	2,10	367			X				
	10360673	SWA 71-13-30	13	18,0	2,85	19,1	2,84	397			X				
	10360674	SWA 71-15-30	15	20,0	3,30	21,1	3,55	427			X				
	10476478	SWA 71-19-30	19	23,0	4,20	24,1	4,27	457			X				
6.000 rpm	10016400	SWA 56-2,5-60	2,5	7,5	1,13	6,5	0,35	323,5		X		CR	CP-...-4 x 0,75	CP-...-4 x 0,75	
	10639955	SWA 56-3,6-60	3,6	10,3	1,60	7,5	0,44	343,5			X				CP-...-4 x 4,0
	10639983	SWA 56-5,5-60	5,5	15,5	2,40	9,4	0,63	383,5			X				
	10639984	SWA 56-6,5-60	6,5	16,3	2,50	11,2	0,81	423,5			X				

Obs.: para o freio ser liberado é necessário alimentá-lo com uma fonte externa de 24 V CC com capacidade de corrente mínima de 0,84 A (20 W) para servomotores da carcaça 56 e 1,05 A (25 W) para servomotores da carcaça 71. Em aplicações de servomotores standard, utilizar cabos da página 19.



Acessórios para Servoacionamentos *Standard*

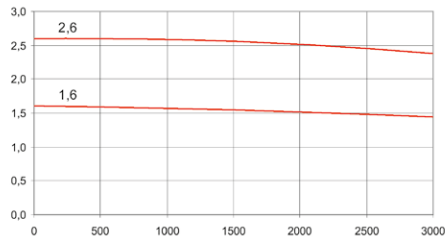
Cabos <i>standard</i>						
Código	Descrição	Especificações técnicas			Figura	
		Diâmetro	Comprimento	Conector		Especialidade
Cabos resolver						
10411727	CR-03m	8 vias - 6 x 0,2 mm ² , 2 x 0,5 mm ²	3 metros	Reto	Blindado movimentação (Curvatura máxima (raio): estático = 33 mm; Em movimento = 100 mm)	
10411653	CR-06m		6 metros			
10411728	CR-09m		9 metros			
10411655	CR-12m		12 metros			
10411729	CR-15m		15 metros			
10190984	CR-03m-90		3 metros			
10190985	CR-06m-90		6 metros			
10691565	CR-09m-90		9 metros			
10190986	CR-12m-90		12 metros			
10190987	CR-15m-90		15 metros			
Cabos potência						
10050297	CP-03m-4x0,75	4 vias x 0,75 mm ²	3 metros	Reto		
10191008	CP-06m-4x0,75		6 metros			
10191009	CP-09m-4x0,75		9 metros			
10191010	CP-12m-4x0,75		12 metros			
10191011	CP-15m-4x0,75		15 metros			
10050290	CP-03m-4x1,5		3 metros			
10190964	CP-06m-4x1,5		6 metros			
10190965	CP-09m-4x1,5		9 metros			
10190966	CP-12m-4x1,5		12 metros			
10190967	CP-15m-4x1,5		15 metros			
10190968	CP-03m-4x4,0	4 vias x 1,5 mm ²	3 metros	Reto		
10050291	CP-06m-4x4,0		6 metros			
10190969	CP-09m-4x4,0		9 metros			
10190970	CP-12m-4x4,0		12 metros			
10190971	CP-15m-4x4,0		15 metros			
10560963	CP-03m-4x6,0		3 metros			
10233739	CP-06m-4x6,0		6 metros			
10918854	CP-09m-4x6,0		9 metros			
10918856	CP-12m-4x6,0		12 metros			
10233742	CP-15m-4x6,0		15 metros			
10191015	CP-03m-4x0,75-90	4 vias x 0,75 mm ²	3 metros	90°		
10191016	CP-06m-4x0,75-90		6 metros			
10918495	CP-09m-4x0,75-90		9 metros			
10918496	CP-12m-4x0,75-90		12 metros			
10918497	CP-15m-4x0,75-90		15 metros			
10233733	CP-03m-4x1,5-90		3 metros			
10918488	CP-06m-4x1,5-90		6 metros			
10233734	CP-09m-4x1,5-90		9 metros			
10918489	CP-12m-4x1,5-90		12 metros			
10918490	CP-15m-4x1,5-90		15 metros			
10233735	CP-03m-4x4,0-90	4 vias x 1,5 mm ²	3 metros	90°		
10190989	CP-06m-4x4,0-90		6 metros			
10690193	CP-09m-4x4,0-90		9 metros			
10190990	CP-12m-4x4,0-90		12 metros			
10233736	CP-15m-4x4,0-90		15 metros			
10918860	CP-03m-4x6,0-90		3 metros			
10918861	CP-06m-4x6,0-90		6 metros			
10691649	CP-09m-4x6,0-90		9 metros			
10918862	CP-12m-4x6,0-90		12 metros			
10918863	CP-15m-4x6,0-90		15 metros			
10191012	CP-03m-4x0,75-B	4 vias x 0,75 mm ²	3 metros	Reto	Blindado	
10191013	CP-06m-4x0,75-B		6 metros			
10586167	CP-09m-4x0,75-B		9 metros			
10558008	CP-12m-4x0,75-B		12 metros			
10191014	CP-15m-4x0,75-B		15 metros			
10190972	CP-03m-4x1,5-B		3 metros			
10190973	CP-06m-4x1,5-B		6 metros			
10190974	CP-09m-4x1,5-B		9 metros			
10190975	CP-12m-4x1,5-B		12 metros			
10190976	CP-15m-4x1,5-B		15 metros			
10190977	CP-03m-4x4,0-B	4 vias x 1,5 mm ²	3 metros	Reto	Blindado	
10190978	CP-06m-4x4,0-B		6 metros			
10233729	CP-09m-4x4,0-B		9 metros			
10688849	CP-12m-4x4,0-B		12 metros			
10190979	CP-15m-4x4,0-B		15 metros			
10233743	CP-03m-4x6,0-B		3 metros			
10191041	CP-06m-4x6,0-B		6 metros			
10918857	CP-09m-4x6,0-B		9 metros			
10918858	CP-12m-4x6,0-B		12 metros			
10918859	CP-15m-4x6,0-B		15 metros			
10918494	CP-03m-4x0,75-B-90	4 vias x 0,75 mm ²	3 metros	90°	Blindado	
10191018	CP-06m-4x0,75-B-90		6 metros			
10852456	CP-09m-4x0,75-B-90		9 metros			
10233737	CP-12m-4x0,75-B-90		12 metros			
10707178	CP-15m-4x0,75-B-90		15 metros			
10190980	CP-03m-4x1,5-B-90		3 metros			
10190981	CP-06m-4x1,5-B-90		6 metros			
10918436	CP-09m-4x1,5-B-90		9 metros			
10696705	CP-12m-4x1,5-B-90		12 metros			
10190982	CP-15m-4x1,5-B-90		15 metros			
10190983	CP-03m-4x4,0-B-90	4 vias x 1,5 mm ²	3 metros	90°	Blindado	
10233730	CP-06m-4x4,0-B-90		6 metros			
10918435	CP-09m-4x4,0-B-90		9 metros			
10233731	CP-12m-4x4,0-B-90		12 metros			
10233732	CP-15m-4x4,0-B-90		15 metros			
10558009	CP-03m-4x6,0-B-90		3 metros			
10558010	CP-06m-4x6,0-B-90		6 metros			
10558011	CP-09m-4x6,0-B-90		9 metros			
10558012	CP-12m-4x6,0-B-90		12 metros			
10558013	CP-15m-4x6,0-B-90		15 metros			
10191044	Cabo simulador de <i>encoder</i>	8 vias - 6 x 0,2 mm ² , 2 x 0,5 mm ²	2 metros	DB9	Blindado movimentação (Curvatura máxima (raio): Estático = 33 mm; Em movimento = 100 mm)	

Obs: em aplicações que necessitem cabos para movimentação, sob consulta.

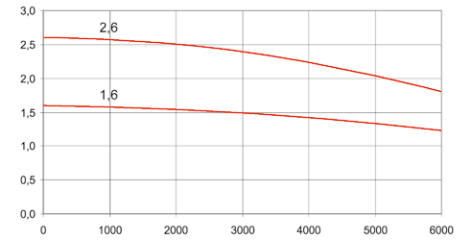
Curvas Características dos Servomotores SWA

SWA 40

Servomotores SWA 40-...-30

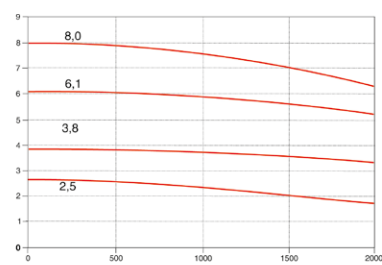


Servomotores SWA 40-...-60

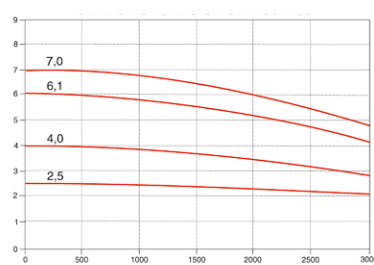


SWA 56

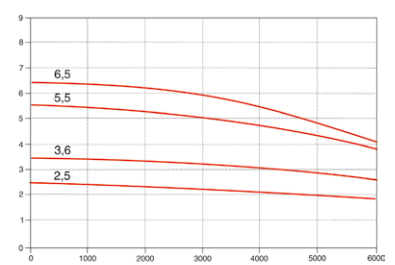
Servomotores SWA 56-...-20



Servomotores SWA 56-...-30

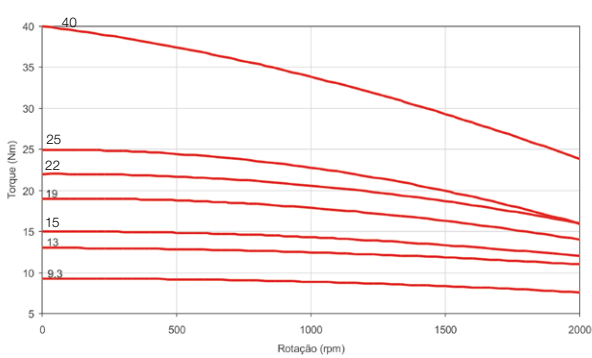


Servomotores SWA 56-...-60

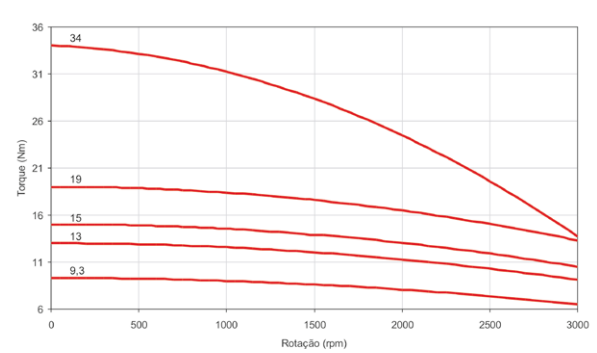


SWA 71

Servomotores SWA 71-...-20

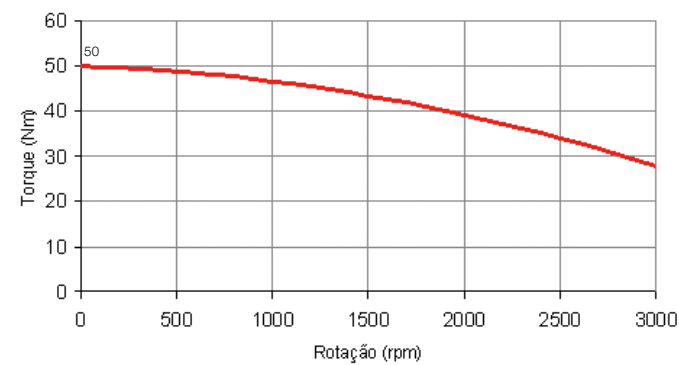


Servomotores SWA 71-...-30



SWA 100

Servomotor SWA 100-...-28



■ Torque nominal (torque para elevação de temperatura 100 °C)



Grupo WEG - Unidade Automação
Jaraguá do Sul - SC - Brasil
Telefone: (47) 3276-4000
automacao@weg.net
www.weg.net
www.youtube.com/wegvideos
[@weg_wr](#)

